

Sadržaj

| | |
|--|----|
| PREDGOVOR | 3 |
| O autorima..... | 5 |
| Sadržaj | 7 |
| Popis slika | 12 |
| Popis tabela | 16 |
| Spisak pojmova i oznaka..... | 19 |
| 1. UVOD | 21 |
| 1.1. Predmet i zadaci teorije saobraćajnog toka | 21 |
| 1.2. Istorijat razvoja teorije saobraćajnog toka..... | 24 |
| 1.3. Uloga teorije saobraćajnog toka u inženjerskoj praksi | 30 |
| 1.4. Osnovni sadržaj knjige | 32 |
| 2. KRETANJE POJEDINAČNOG VOZILA..... | 36 |
| 2.1. Aspekti izučavanja kretanja pojedinačnih vozila..... | 37 |
| 2.1.1.Kinematski aspekt izučavanja kretanja pojedinačnih vozila ... | 38 |
| 2.1.2.Stohastički aspekt izučavanja kretanja pojedinačnih vozila ... | 45 |
| 2.1.3.Dinamički aspekt izučavanja kretanja pojedinačnih vozila | 46 |
| 2.1.4.Ekološki aspekt izučavanja kretanja pojedinačnih vozila..... | 48 |
| 2.1.5.Kibernetki aspekt izučavanja kretanja pojedinačnih vozila | 48 |
| 2.2. Primjer analize podataka o brzini kretanja vozila | 49 |
| 2.3. Primjeri parametara kretanja pojedinačnih vozila | 54 |
| 3. KRETANJE GRUPE VOZILA I NJIHOVA INTERAKCIJA..... | 59 |
| 3.1. Slijedeњe vozila | 59 |
| 3.2. Modeli slijedeњa vozila | 62 |

| | |
|--|-----------|
| 3.2.1. <i>Pipes</i> model | 64 |
| 3.2.2. <i>Forbes</i> model..... | 64 |
| 3.2.3. <i>General Motors</i> model | 65 |
| 3.2.4. <i>Optimal Velocity</i> model..... | 65 |
| 3.3. <i>General Motors</i> model slijedeњa vozila..... | 66 |
| 3.3.1. Model „Slijedi vođu“ | 67 |
| 3.3.2. Numerički primjer | 69 |
| 4. KARAKTERISTIKE SAOBRAĆAJNOG TOKA | 73 |
| 4.1. Složenost saobraćajnog toka | 74 |
| 4.1.1. Prost (elementarni ili bazni) saobraćajni tok | 74 |
| 4.1.2. Složen saobraćajni tok..... | 74 |
| 4.2. Uslovi odvijanja i regulisanja saobraćaja..... | 75 |
| 4.2.1. Neprekinuti saobraćajni tokovi | 76 |
| 4.2.2 Prekinuti saobraćajni tokovi | 76 |
| 4.3. Sastav i struktura saobraćajnog toka | 77 |
| 4.3.1. Homogeni tok..... | 77 |
| 4.3.2. Nehomogeni ili mješoviti tok | 78 |
| 4.3.3. Uslovno homogeni tok | 80 |
| 4.4. Vremenska neravnomjernost protoka vozila | 81 |
| 4.4.1. Časovna neravnomjernost | 84 |
| 4.4.2. Dnevna neravnomjernost | 92 |
| 4.4.3. Mjesečna neravnomjernost | 95 |
| 4.4.4. Sezonska neravnomjernost..... | 98 |
| 4.4.5. Neravnomjernost protoka vozila u manjim vremenskim intervalima..... | 98 |

| | |
|---|------------|
| 4.4.6. Faktor vršnog časa..... | 100 |
| 4.4.7. Neravnomjernost protoka vozila po smjerovima | 102 |
| 5. OSNOVNI PARAMETRI SAOBRAĆAJNOG TOKA | 105 |
| 5.1. Protok vozila | 105 |
| 5.2. Gustina saobraćajnog toka | 107 |
| 5.3. Brzina saobraćajnog toka | 108 |
| 5.3.1. Srednja vremenska i srednja prostorna brzina | 108 |
| 5.3.2. Dijagram vrijeme-prostor..... | 112 |
| 5.3.3. Vrste brzina saobraćajnog toka..... | 113 |
| 5.4. Vrijeme putovanja | 114 |
| 5.4.1. Jedinično vrijeme putovanja | 115 |
| 5.5. Vremenski interval slijedeњa vozila | 115 |
| 5.6. Rastojanje slijedeњa vozila | 116 |
| 5.7. Zadaci za vježbanje | 117 |
| 6. MEĐUZAVISNOST OSNOVNIH PARAMETARA SAOBRAĆAJNOG TOKA..... | 119 |
| 6.1. Empirijski modeli zavisnosti srednje prostorne brzine toka od gustine toka | 123 |
| 6.1.1. Linearni model „brzina-gustina“ | 123 |
| 6.1.2. Logaritamski model „brzina-gustina“..... | 124 |
| 6.1.3. Eksponencijalni model „brzina-gustina“ | 125 |
| 6.1.4. Ostali modeli „brzina-gustina“ | 126 |
| 6.1.5. Fenomen histereze u saobraćajnom toku | 127 |
| 6.2. Empirijski modeli zavisnosti protoka od gustine | 128 |
| 6.2.1. Parabolični model „tok-gustina“ | 130 |

| | |
|---|------------|
| 6.2.2. Modeli „tok-gustina“ zasnovani na logaritamskoj i eksponencijalnoj zavisnosti brzine i gustine | 131 |
| 6.2.3. Model „tok-gustina“ na saobraćajnici na kojoj postoji usko grlo..... | 131 |
| 6.2.4. Ostali modeli „tok-gustina“..... | 133 |
| 6.3. Empirijski modeli zavisnosti srednje prostorne brzine od protoka | 133 |
| 6.3.1. Parabolični model „brzina-tok“ | 134 |
| 6.3.2. Relacije „brzina-tok“ koje se koriste u inženjerskoj praksi ... | 135 |
| 6.3.3. Ostali modeli „brzina-tok“..... | 136 |
| 7. MJERENJE PARAMETARA SAOBRAĆAJNOG TOKA | 138 |
| 7.1. Istoriski razvoj uređaja za mjerjenje parametara saobraćajnog toka..... | 139 |
| 7.2. Induktivni detektori..... | 141 |
| 7.3. Pneumatski detektori | 145 |
| 7.4. Mikrotalasni detektori..... | 146 |
| 7.5. Video detekcija | 148 |
| 8. KAPACITET puteva i raskrsnica | 152 |
| 8.1. Kapacitet osnovne dionice autoputa | 152 |
| 8.1.1. Nivo saobraćajne usluge | 165 |
| 8.2. Kapacitet puteva sa dvije trake za dvosmjerni saobraćaj | 170 |
| 8.3. Propusna moć puteva sa više traka za dvosmjerni sabraćaj ... | 175 |
| 8.4. Kapacitet raskrsnica..... | 178 |
| 8.4.1.Kapacitet semaforiziranih raskrsnica | 178 |
| 8.4.2.Kapacitet kružnih raskrsnica | 181 |
| 9. PJEŠAČKI I BICIKLISTIČKI SAOBRAĆAJNI TOKOVI..... | 216 |

| | |
|--|------------|
| 9.1. Pješački tokovi | 216 |
| 9.2. Biciklistički tokovi | 220 |
| 10. MODELIRANJE I SIMULACIJE..... | 225 |
| 10.1. Opšte o modeliranju | 225 |
| 10.2. Matematički modeli opisivanja saobraćajnog toka | 232 |
| 10.2.1. Deterministički matematički model | 232 |
| 10.2.2. Mikroskopski matematički modeli za opisivanje saobraćajnog toka..... | 235 |
| 10.2.3. Makroskopska posmatranja u opisivanju saobraćajnog toka..... | 236 |
| 10.2.4. Pojmovi "TALASA" I "ŠOK TALASA" | 237 |
| 10.2.5. Stohastički matematički modeli..... | 240 |
| 10.3. Računarska simulacija | 243 |
| 10.3.1. Podjela simulacionih modela..... | 245 |
| 10.3.2. MONTE KARLO simulacija | 246 |
| 10.4. Simulacije izlaza neprekidnih slučajnih promjenljivih..... | 247 |
| 10.5. Generisanje slučajnih brojeva | 249 |
| 10.6. Simulacioni modeli | 250 |
| 10.6.1. Vremenski orijentisano modeliranje sistema | 251 |
| 10.6.2. Događajno orijentisano modeliranje sistema | 252 |
| 10.6.3. Modeliranje redova | 255 |
| Literatura: | 286 |